

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this office.

Date of Application:

March 30, 2001

Application Number:

Japanese Patent Application

No. 2001-101279

Applicant(s):

RICOH COMPANY, LTD.

RECEIVED

FEB: 0'8 2002'

Technology, Center 2600

December 14, 2001

Commissioner,

Patent Office

Kouzo Oikawa (Seal)

Certificate No. 2001-3108508

日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office

出願年月日

Date of Application:

2001年 3月30日

出 願 番 号 Application Number:

特願2001-101279

出 願 Applicant(s):

株式会社リコー



RECEIVED

FEB 0 8 2002

Technology Center 2600

SERTIFIED COPY OF SHORITY DOCUMENT

2001年12月14日

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office





特2001-101279

【書類名】

特許願

【整理番号】

0100594

【提出日】

平成13年 3月30日

【あて先】

特許庁長官

及川 耕造 殿

【国際特許分類】

G06T 5/00

【発明の名称】

画像歪み補正装置、記憶媒体、プログラム、画像歪み補

正方法、画像読取装置および画像形成装置

【請求項の数】

82

【発明者】

【住所又は居所】

東京都大田区中馬込1丁目3番6号 株式会社リコー内

【氏名】

荒木 禎史

【発明者】

【住所又は居所】

東京都中央区勝どき3丁目12番1号

【氏名】

関 海克

【特許出願人】

【識別番号】

000006747

【氏名又は名称】

株式会社リコー

【代表者】

桜井 正光

【代理人】

【識別番号】

100101177

【弁理士】

【氏名又は名称】

柏木 慎史

【電話番号】

03(5333)4133

【選任した代理人】

【識別番号】

100072110

【弁理士】

【氏名又は名称】

柏木明

【電話番号】 03(5333)4133



【選任した代理人】

【識別番号】

100102130

【弁理士】

【氏名又は名称】 小山 尚人

【電話番号】

03(5333)4133

【先の出願に基づく優先権主張】

【出願番号】

特願2000-379895

【出願日】

平成12年12月14日

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 063027

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【包括委任状番号】 9808802

【包括委任状番号】 0004335

【プルーフの要否】 要

Vi



100

【書類名】 明細書

【発明の名称】 画像歪み補正装置、記憶媒体、プログラム、画像歪み補正方法 、画像読取装置および画像形成装置

【特許請求の範囲】

【請求項1】 、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像から文字を切り出して各文字の外接矩形を抽出する文字外接矩形抽出手段と、

この文字外接矩形抽出手段により抽出された文字外接矩形に基づいて文字行を 抽出する文字行抽出手段と、

この文字行抽出手段により抽出された前記文字行の形状から前記原稿画像の前 記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定手段と、

この浮き上がり量推定手段により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正手段と、

を備える画像歪み補正装置。

【請求項2】 前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記原稿画像が横書き文書か縦書き文書かを判別する文書判別手段を備える請求項1記載の画像歪み補正装置。

【請求項3】 前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数が多い部分と少ない部分とが交互に現れるようなパターンのヒストグラムが得られた場合は前記原稿画像を横書き文書と判別し、それ以外の場合は前記原稿画像を縦書き文書と判別する請求項2記載の画像歪み補正装置

【請求項4】 前記文書判別手段により前記原稿画像を横書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定手段では、前記文字行抽出手段により抽出された前記文字行の中からその中での最長の前記文字行に対して所定の比率以上の長さを有する前記文字行を選択し、さらに選択した前記文字行の中で湾曲量の程度が最も大きい前記文字行を基準文字行とし、この基準文字行に基づいて浮き上がり



量を推定する請求項2または3記載の画像歪み補正装置。

【請求項5】 前記湾曲量は前記文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標の画像読み取りの主走査方向における位置座標によって測定し、中心座標の最大値と最小値との差が大きいほど湾曲量が大きいとみなす請求項4記載の画像歪み補正装置。

【請求項6】 前記文書判別手段により前記原稿画像を縦書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定手段では、前記文字行抽出手段により抽出された複数の前記各文字行の先頭の前記文字外接矩形のみを選択するか、あるいは、前記各文字行の末尾の前記文字外接矩形のみを選択して基準文字行を構成し、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する請求項2または3記載の画像歪み補正装置。

【請求項7】 前記基準文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標に対してHough変換を施し、前記基準文字行の直線部分を推定する請求項4ないし6の何れか一記載の画像歪み補正装置。

【請求項8】 前記基準文字行全体の形状を最小二乗法により多項式近似する請求項7記載の画像歪み補正装置。

【請求項9】 前記基準文字行の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす請求項8記載の画像歪み補正装置。

【請求項10】 前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する請求項9記載の画像歪み補正装置。

【請求項11】 前記浮き上がり量推定手段は、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行う請求項2ないし10の何れか一記載の画像歪み補正装置

【請求項12】 コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像 読取手段により読み取られたスキャン画像から罫線を抽出する罫線抽出手段と、

この罫線抽出手段により抽出された前記罫線の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定手段と、

この浮き上がり量推定手段により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正手段と、 を備える画像歪み補正装置。

【請求項13】 前記罫線抽出手段は、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記罫線を抽出する請求項12記載の画像歪み補正装置。

【請求項14】 ヒストグラムに細高いピークが現れた部分を前記罫線として判定する請求項13記載の画像歪み補正装置。

【請求項15】 前記浮き上がり量推定手段では、前記罫線抽出手段により 抽出された前記罫線の中からその中での最長の前記罫線に対して所定の比率以上 の長さを有する前記罫線を選択し、さらに選択した前記罫線の中で画像の上端も しくは下端に最も近い前記罫線を基準罫線とし、この基準罫線に基づいて浮き上 がり量を推定する請求項13または14記載の画像歪み補正装置。

【請求項16】 前記基準罫線に含まれる各画素の座標に対してHough変換を施し、前記基準罫線の直線部分を推定する請求項15記載の画像歪み補正装置

【請求項17】 前記基準罫線の形状を最小二乗法により多項式近似する請求項16記載の画像歪み補正装置。

【請求項18】 前記基準罫線の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタク

トガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす請求項17記載の画像歪み補正装置。

【請求項19】 前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する請求項18記載の画像歪み補正装置。

【請求項20】 前記浮き上がり量推定手段は、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行う請求項13ないし19の何れか一記載の画像歪み補正装置。

【請求項21】 コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像 読取手段により読み取られたスキャン画像の画像歪み補正をコンピュータに実行 させるプログラムを格納するコンピュータに読み取り可能な記憶媒体であって、 前記コンピュータに、

前記画像読取手段により読み取られた前記スキャン画像から文字を切り出して 各文字の外接矩形を抽出する文字外接矩形抽出機能と、

この文字外接矩形抽出機能により抽出された文字外接矩形に基づいて文字行を 抽出する文字行抽出機能と、

この文字行抽出機能により抽出された前記文字行の形状から前記原稿画像の前 記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定機能と、

この浮き上がり量推定機能により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正機能と、

を実行させるプログラムを格納する記憶媒体。

【請求項22】 前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記原稿画像が横書き文書か 縦書き文書かを判別する文書判別機能を実行させるプログラムを格納する請求項21記載の記憶媒体。

【請求項23】 前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数が多い部分と少ない部分とが交互に現れるようなパター

ンのヒストグラムが得られた場合は前記原稿画像を横書き文書と判別し、それ以外の場合は前記原稿画像を縦書き文書と判別するプログラムを格納する請求項2 2記載の記憶媒体。

【請求項24】 前記文書判別機能により前記原稿画像を横書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定機能では、前記文字行抽出機能により抽出された前記文字行の中からその中での最長の前記文字行に対して所定の比率以上の長さを有する前記文字行を選択し、さらに選択した前記文字行の中で湾曲量の程度が最も大きい前記文字行を基準文字行とし、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定するプログラムを格納する請求項22または23記載の記憶媒体。

【請求項25】 前記湾曲量は前記文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標の画像読み取りの主走査方向における位置座標によって測定し、中心座 標の最大値と最小値との差が大きいほど湾曲量が大きいとみなすプログラムを格納する請求項24記載の記憶媒体。

【請求項26】 前記文書判別機能により前記原稿画像を縦書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定機能では、前記文字行抽出機能により抽出された複数の前記各文字行の先頭の前記文字外接矩形のみを選択するか、あるいは、前記各文字行の末尾の前記文字外接矩形のみを選択して基準文字行を構成し、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定するプログラムを格納する請求項22または23記載の記憶媒体。

【請求項27】 前記基準文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標に対してHough変換を施し、前記基準文字行の直線部分を推定するプログラムを格納する請求項24ないし26の何れか一記載の記憶媒体。

【請求項28】 前記基準文字行全体の形状を最小二乗法により多項式近似 するプログラムを格納する請求項27記載の記憶媒体。

【請求項29】 前記基準文字行の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタク

トガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなすプログラムを格納する請求項28記載の記憶媒体。

【請求項30】 前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定するプログラムを格納する請求項29記載の記憶媒体。

【請求項31】 前記浮き上がり量推定機能では、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行わせるプログラムを格納する請求項22ないし30の何れか一記載の記憶媒体。

【請求項32】 コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像 読取手段により読み取られたスキャン画像の画像歪み補正をコンピュータに実行 させるプログラムを格納するコンピュータに読み取り可能な記憶媒体であって、前記コンピュータに、

前記画像読取手段により読み取られた前記スキャン画像から罫線を抽出する罫 線抽出機能と、

この罫線抽出機能により抽出された前記罫線の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定機能と、

この浮き上がり量推定機能により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正機能と、

を実行するプログラムを格納する記憶媒体。

【請求項33】 前記罫線抽出機能では、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記罫線を抽出させるプログラムを格納する請求項32記載の記憶媒体。

【請求項34】 ヒストグラムに細高いピークが現れた部分を前記罫線として判定するプログラムを格納する請求項33記載の記憶媒体。

【請求項35】 前記浮き上がり量推定機能では、前記罫線抽出機能により 抽出された前記罫線の中からその中での最長の前記罫線に対して所定の比率以上 の長さを有する前記罫線を選択し、さらに選択した前記罫線の中で画像の上端も しくは下端に最も近い前記罫線を基準罫線とし、この基準罫線に基づいて浮き上がり量を推定させるプログラムを格納する請求項33または34記載の記憶媒体

【請求項36】 前記基準罫線に含まれる各画素の座標に対してHough変換を施し、前記基準罫線の直線部分を推定するプログラムを格納する請求項35記載の記憶媒体。

【請求項37】 前記基準罫線の形状を最小二乗法により多項式近似するプログラムを格納する請求項36記載の記憶媒体。

【請求項38】 前記基準罫線の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなすプログラムを格納する請求項37記載の記憶媒体。

【請求項39】 前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定するプログラムを格納する請求項38記載の記憶媒体。

【請求項40】 前記浮き上がり量推定機能では、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行わせるプログラムを格納する請求項33ないし39の何れか一記載の記憶媒体。

【請求項41】 コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像 読取手段により読み取られたスキャン画像の画像歪み補正をコンピュータに実行 させるプログラムであって、

前記画像読取手段により読み取られた前記スキャン画像から文字を切り出して 各文字の外接矩形を抽出する文字外接矩形抽出機能と、

この文字外接矩形抽出機能により抽出された文字外接矩形に基づいて文字行を 抽出する文字行抽出機能と、

この文字行抽出機能により抽出された前記文字行の形状から前記原稿画像の前

記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定機能と、

この浮き上がり量推定機能により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正機能と、

を前記コンピュータに実行させるプログラム。

【請求項42】 前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記原稿画像が横書き文書か 縦書き文書かを判別する文書判別機能を前記コンピュータに実行させる請求項41記載のプログラム。

【請求項43】 前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数が多い部分と少ない部分とが交互に現れるようなパターンのヒストグラムが得られた場合は前記原稿画像を横書き文書と判別し、それ以外の場合は前記原稿画像を縦書き文書と判別する請求項42記載のプログラム。

【請求項44】 前記文書判別機能により前記原稿画像を横書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定機能では、前記文字行抽出機能により抽出された前記文字行の中からその中での最長の前記文字行に対して所定の比率以上の長さを有する前記文字行を選択し、さらに選択した前記文字行の中で湾曲量の程度が最も大きい前記文字行を基準文字行とし、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する請求項42または43記載のプログラム。

【請求項45】 前記湾曲量は前記文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標の画像読み取りの主走査方向における位置座標によって測定し、中心座標の最大値と最小値との差が大きいほど湾曲量が大きいとみなす請求項44記載のプログラム。

【請求項46】 前記文書判別機能により前記原稿画像を縦書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定機能では、前記文字行抽出機能により抽出された複数の前記各文字行の先頭の前記文字外接矩形のみを選択するか、あるいは、前記各文字行の末尾の前記文字外接矩形のみを選択して基準文字行を構成し、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する請求項42または43記載のプ

ログラム。

【請求項47】 前記基準文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標に対してHough変換を施し、前記基準文字行の直線部分を推定する請求項44ないし46の何れか一記載のプログラム。

【請求項48】 前記基準文字行全体の形状を最小二乗法により多項式近似する請求項47記載のプログラム。

【請求項49】 前記基準文字行の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす請求項48記載のプログラム。

【請求項50】 前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する請求項49記載のプログラム。

【請求項51】 前記浮き上がり量推定機能では、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行わせる請求項42ないし50の何れか一記載のプログラム。

【請求項52】 コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像 読取手段により読み取られたスキャン画像の画像歪み補正をコンピュータに実行 させるプログラムであって、

前記画像読取手段により読み取られた前記スキャン画像から罫線を抽出する罫 線抽出機能と、

この罫線抽出機能により抽出された前記罫線の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定機能と、

この浮き上がり量推定機能により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正機能と、

を前記コンピュータに実行させるプログラム。

【請求項53】 前記罫線抽出機能では、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記罫線を抽出させる請求項52記載のプログラム。

【請求項54】 ヒストグラムに細高いピークが現れた部分を前記罫線として判定する請求項53記載のプログラム。

【請求項55】 前記浮き上がり量推定機能では、前記罫線抽出機能により抽出された前記罫線の中からその中での最長の前記罫線に対して所定の比率以上の長さを有する前記罫線を選択し、さらに選択した前記罫線の中で画像の上端もしくは下端に最も近い前記罫線を基準罫線とし、この基準罫線に基づいて浮き上がり量を推定させる請求項53または54記載のプログラム。

【請求項56】 前記基準罫線に含まれる各画素の座標に対してHough変換を施し、前記基準罫線の直線部分を推定する請求項55記載のプログラム。

【請求項57】 前記基準罫線の形状を最小二乗法により多項式近似する請求項56記載のプログラム。

【請求項58】 前記基準罫線の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす請求項57記載のプログラム。

【請求項59】 前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する請求項58記載のプログラム。

【請求項60】 前記浮き上がり量推定機能では、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行わせる請求項53ないし59の何れか一記載のプログラム。

【請求項61】 コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像 読取手段により読み取られたスキャン画像の歪みを補正する画像歪み補正方法で あって、

前記スキャン画像から文字を切り出して各文字の外接矩形を抽出する文字外接 矩形抽出工程と、

この文字外接矩形抽出工程により抽出された文字外接矩形に基づいて文字行を 抽出する文字行抽出工程と、

この文字行抽出工程により抽出された前記文字行の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定工程と、

この浮き上がり量推定工程により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正工程と、

を含んでなる画像歪み補正方法。

【請求項62】 前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記原稿画像が横書き文書か 継書き文書かを判別する文書判別工程を含む請求項61記載の画像歪み補正装置

【請求項63】 前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数が多い部分と少ない部分とが交互に現れるようなパターンのヒストグラムが得られた場合は前記原稿画像を横書き文書と判別し、それ以外の場合は前記原稿画像を縦書き文書と判別する請求項62記載の画像歪み補正方法。

【請求項64】 前記文書判別工程により前記原稿画像を横書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定工程では、前記文字行抽出工程により抽出された前記文字行の中からその中での最長の前記文字行に対して所定の比率以上の長さを有する前記文字行を選択し、さらに選択した前記文字行の中で湾曲量の程度が最も大きい前記文字行を基準文字行とし、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する請求項62または63記載の画像歪み補正方法。

【請求項65】 前記湾曲量は前記文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標の画像読み取りの主走査方向における位置座標によって測定し、中心座標の最大値と最小値との差が大きいほど湾曲量が大きいとみなす請求項64記載の画像歪み補正方法。

【請求項66】 前記文書判別工程により前記原稿画像を縦書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定工程では、前記文字行抽出工程により抽出された複数の前記各文字行の先頭の前記文字外接矩形のみを選択するか、あるいは、前記各文字行の末尾の前記文字外接矩形のみを選択して基準文字行を構成し、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する請求項62または63記載の画像歪み補正方法。

【請求項67】 前記基準文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標に対してHough変換を施し、前記基準文字行の直線部分を推定する請求項64ないし66の何れか一記載の画像歪み補正方法。

【請求項68】 前記基準文字行全体の形状を最小二乗法により多項式近似する請求項67記載の画像歪み補正方法。

【請求項69】 前記基準文字行の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす請求項68記載の画像歪み補正方法。

【請求項70】 前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する請求項69記載の画像歪み補正方法。

【請求項71】 前記浮き上がり量推定工程を、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行う請求項62ないし70の何れか一記載の画像歪み補正方法。

【請求項72】 コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像

読取手段により読み取られたスキャン画像の歪みを補正する画像歪み補正方法で あって、

前記スキャン画像から罫線を抽出する罫線抽出工程と、

この罫線抽出工程により抽出された前記罫線の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定工程と、

この浮き上がり量推定工程により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正工程と、

を含んでなる画像歪み補正方法。

【請求項73】 前記罫線抽出工程は、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記罫線を抽出する請求項72記載の画像歪み補正方法。

【請求項74】 ヒストグラムに細高いピークが現れた部分を前記罫線として判定する請求項73記載の画像歪み補正方法。

【請求項75】 前記浮き上がり量推定工程では、前記罫線抽出工程により 抽出された前記罫線の中からその中での最長の前記罫線に対して所定の比率以上 の長さを有する前記罫線を選択し、さらに選択した前記罫線の中で画像の上端も しくは下端に最も近い前記罫線を基準罫線とし、この基準罫線に基づいて浮き上 がり量を推定する請求項73または74記載の画像歪み補正方法。

【請求項76】 前記基準罫線に含まれる各画素の座標に対してHough変換を施し、前記基準罫線の直線部分を推定する請求項75記載の画像歪み補正方法

【請求項77】 前記基準罫線の形状を最小二乗法により多項式近似する請求項76記載の画像歪み補正方法。

【請求項78】 前記基準罫線の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離)

により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす請求項77記載の画像歪み補正方法。

【請求項79】 前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する請求項78記載の画像歪み補正方法。

【請求項80】 前記浮き上がり量推定工程は、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行う請求項73ないし79の何れか一記載の画像歪み補正方法。

【請求項81】 コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像 読取手段と、

この画像読取手段により読み取られたスキャン画像の補正を行う請求項1ない し20の何れか一記載の画像歪み補正装置と、

を備える画像読取装置。

【請求項82】 コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像 読取手段と、

この画像読取手段により読み取られたスキャン画像の補正を行う請求項1ない し20の何れか一記載の画像歪み補正装置と、

この画像歪み補正装置から出力される画像データに基づいた画像を用紙上に印刷する画像印刷装置と、

を備える画像形成装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は、画像歪み補正装置、記憶媒体、プログラム、画像歪み補正方法、画像読取装置および画像形成装置に関する。

[0002]

【従来の技術】

ブック原稿(書籍、冊子など)を複写したり、スキャナで読み取ったりする際

に、ブック原稿のページ綴じ部が焦点面から離れてしまうため、画像歪み、影、文字ぼけなどの画像劣化が発生する。劣化した画像のページ綴じ部は読みにくく、OCRにより文字認識処理を行うときの認識率が著しく低下する。特に、厚手製本ではその割合が高く、また、ブック原稿のページ綴じ部を焦点面から離れないように加圧作業した場合には、ブック原稿自体を破損してしまうこともある。

[0003]

このような問題を解決すべく、画像の濃度情報から物体の3次元形状を推定する方法を用いて、画像の歪みを補正する方法が提案されている。このような画像の濃度情報から物体の3次元形状を推定する方法としては、

T. Wada, H. Uchida and T. Matsuyama, "Shape from Shading with Interre flections under a Proximal Light Source: Distortion-Free Copying of an Unfolded Book", International Journal Computer Vision 24(2), 125-135(1997)

と、

浮田 浩行、小西 克信、"固有空間法を用いた書籍表面の3次元形状復元"、信学技報、PRMU99-91, pp.23-30, Oct. 1999

とに記載されているShape from Shadingと呼ばれる方法が代表的な例である。

[0004]

また、特開平11-41455号公報には、読み取りスキャン画像のページ外形の形状を用いて書籍表面の3次元形状を推定する方法が提案されている。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、前述したShape from Shadingと呼ばれる方法によれば、計算量が多く、歪み補正処理の計算時間が長いので、実用化は困難である。

[0006]

また、特開平11-41455号公報に記載されている方法によれば、少ない計算量で 歪み補正ができるが、ページ外形が画像中に完全に収まりきれずに途中で切れて いるような場合には有効な補正ができない。

[0007]

本発明の目的は、ページ外形が途中で切れているような読み取りスキャン画像であっても、その歪みを少ない計算量で有効に補正することである。

[0008]

【課題を解決するための手段】

請求項1記載の発明の画像歪み補正装置は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像から文字を切り出して各文字の外接矩形を抽出する文字外接矩形抽出手段と、この文字外接矩形抽出手段により抽出された文字外接矩形に基づいて文字行を抽出する文字行抽出手段と、この文字行抽出手段により抽出された前記文字行の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定手段と、この浮き上がり量推定手段により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正手段と、を備える。

[0009]

したがって、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により 読み取られたスキャン画像から文字行を抽出し、これらの文字行の形状の変化に 基づいてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)が推 定され、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪 みが補正される。これにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているよう な読み取りスキャン画像であっても、その歪みが少ない計算量で有効に補正され る。

[0010]

請求項2記載の発明は、請求項1記載の画像読取装置において、前記スキャン 画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像 読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに 基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパタ ーンに基づいて前記原稿画像が横書き文書か縦書き文書かを判別する文書判別手 段を備える。

[0011]

したがって、文書が横書きの場合には山谷の繰り返しパターンが現れ、縦書き

の場合にはこのパターンは現れないため、このパターンを利用することで原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを判別することが可能になる。

[0012]

請求項3記載の発明は、請求項2記載の画像読取装置において、前記スキャン 画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数が多い部分 と少ない部分とが交互に現れるようなパターンのヒストグラムが得られた場合は 前記原稿画像を横書き文書と判別し、それ以外の場合は前記原稿画像を縦書き文 書と判別する。

[0013]

したがって、原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを確実に判別することが可能になる。

[0014]

請求項4記載の発明は、請求項2または3記載の画像読取装置において、前記文書判別手段により前記原稿画像を横書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定手段では、前記文字行抽出手段により抽出された前記文字行の中からその中での最長の前記文字行に対して所定の比率以上の長さを有する前記文字行を選択し、さらに選択した前記文字行の中で湾曲量の程度が最も大きい前記文字行を基準文字行とし、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する。

[0015]

したがって、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0016]

請求項5記載の発明は、請求項4記載の画像読取装置において、前記湾曲量は 前記文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標の画像読み取りの主走査方 向における位置座標によって測定し、中心座標の最大値と最小値との差が大きい ほど湾曲量が大きいとみなす。

[0017]

したがって、湾曲量の最も大きい文字行を確実に基準文字行にすることが可能 になる。

[0018]

請求項6記載の発明は、請求項2または3記載の画像読取装置において、前記文書判別手段により前記原稿画像を縦書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定手段では、前記文字行抽出手段により抽出された複数の前記各文字行の先頭の前記文字外接矩形のみを選択するか、あるいは、前記各文字行の末尾の前記文字外接矩形のみを選択して基準文字行を構成し、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する。

[0019]

したがって、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0020]

請求項7記載の発明は、請求項4ないし6の何れか一記載の画像読取装置において、前記基準文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標に対してHough 変換を施し、前記基準文字行の直線部分を推定する。

[0021]

したがって、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分が検出可能に なる。

[0022]

請求項8記載の発明は、請求項7記載の画像読取装置において、前記基準文字 行全体の形状を最小二乗法により多項式近似する。

[0023]

したがって、曲線部分が確実に抽出される。

[0024]

請求項9記載の発明は、請求項8記載の画像読取装置において、前記基準文字 行の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、か つ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの

浮き上がり量とみなす。

[0025]

したがって、直線の内側への歪み量が測定され、3次元形状が復元される。

[0026]

請求項10記載の発明は、請求項9記載の画像読取装置において、前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する。

[0027]

したがって、適正な浮き上がり量が推定される。

[0028]

請求項11記載の発明は、請求項2ないし10の何れか一記載の画像読取装置 において、前記浮き上がり量推定手段は、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ 独立して行う。

[0029]

したがって、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることが可能になる。

[0030]

請求項12記載の発明の画像歪み補正装置は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像から罫線を抽出する罫線抽出手段と、この罫線抽出手段により抽出された前記罫線の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定手段と、この浮き上がり量推定手段により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正手段と、を備える。

[0031]

したがって、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により 読み取られたスキャン画像から罫線を抽出し、これらの罫線の形状の変化に基づ いてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)が推定さ れ、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪みが 補正される。これにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているような読 み取りスキャン画像であっても、その歪みが少ない計算量で有効に補正される。

[0032]

請求項13記載の発明は、請求項12記載の画像読取装置において、前記罫線 抽出手段は、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値より も濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカ ウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し 、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記罫線を抽出する。

[0033]

したがって、副走査方向に描いた罫線が抽出される。

[0034]

請求項14記載の発明は、請求項13記載の画像読取装置において、ヒストグラムに細高いピークが現れた部分を前記罫線として判定する。

[0035]

したがって、副走査方向に描いた罫線が確実に抽出される。

[0036]

請求項15記載の発明は、請求項13または14記載の画像読取装置において、前記浮き上がり量推定手段では、前記罫線抽出手段により抽出された前記罫線の中からその中での最長の前記罫線に対して所定の比率以上の長さを有する前記罫線を選択し、さらに選択した前記罫線の中で画像の上端もしくは下端に最も近い前記罫線を基準罫線とし、この基準罫線に基づいて浮き上がり量を推定する。

[0037]

したがって、最適な基準罫線が選択され、この基準罫線に基づくことにより、 原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0038]

請求項16記載の発明は、請求項15記載の画像読取装置において、前記基準 罫線に含まれる各画素の座標に対してHough変換を施し、前記基準罫線の直線部 分を推定する。 [0039]

したがって、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分が検出可能に なる。

[0040]

請求項17記載の発明は、請求項16記載の画像読取装置において、前記基準 罫線の形状を最小二乗法により多項式近似する。

[0041]

したがって、曲線部分が確実に抽出される。

[0042]

請求項18記載の発明は、請求項17記載の画像読取装置において、前記基準 罫線の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、 かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす。

[0043]

したがって、直線の内側への歪み量が測定され、3次元形状が復元される。

[0044]

請求項19記載の発明は、請求項18記載の画像読取装置において、前記画像 読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の 前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する。

[0045]

したがって、適正な浮き上がり量が推定される。

[0046]

請求項20記載の発明は、請求項13ないし19の何れか一記載の画像読取装置において、前記浮き上がり量推定手段は、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行う。

[0047]

したがって、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることが可能になる。

[0048]

請求項21記載の発明は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像の画像歪み補正をコンピュータに実行させるプログラムを格納するコンピュータに読み取り可能な記憶媒体であって、前記コンピュータに、前記画像読取手段により読み取られた前記スキャン画像から文字を切り出して各文字の外接矩形を抽出する文字外接矩形抽出機能と、この文字外接矩形抽出機能により抽出された文字外接矩形に基づいて文字行を抽出する文字行抽出機能と、この文字行抽出機能により抽出された前記文字行の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定機能と、この浮き上がり量推定機能により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正機能と、を実行させるプログラムを格納する。

[0049]

したがって、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により 読み取られたスキャン画像から文字行を抽出し、これらの文字行の形状の変化に 基づいてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)が推 定され、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪 みが補正される。これにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているよう な読み取りスキャン画像であっても、その歪みが少ない計算量で有効に補正され る。

[0050]

請求項22記載の発明は、請求項21記載の記憶媒体において、前記スキャン 画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像 読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに 基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパタ ーンに基づいて前記原稿画像が横書き文書か縦書き文書かを判別する文書判別機 能を実行させるプログラムを格納する。

[0051]

したがって、文書が横書きの場合には山谷の繰り返しパターンが現れ、縦書きの場合にはこのパターンは現れないため、このパターンを利用することで原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを判別することが可能になる。

[0052]

請求項23記載の発明は、請求項22記載の記憶媒体において、前記スキャン 画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数が多い部分 と少ない部分とが交互に現れるようなパターンのヒストグラムが得られた場合は 前記原稿画像を横書き文書と判別し、それ以外の場合は前記原稿画像を縦書き文 書と判別するプログラムを格納する。

[0053]

したがって、原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを確実に判別することが可能になる。

[0054]

請求項24記載の発明は、請求項22または23記載の記憶媒体において、前 記文書判別機能により前記原稿画像を横書き文書と判別した場合、前記浮き上が り量推定機能では、前記文字行抽出機能により抽出された前記文字行の中からそ の中での最長の前記文字行に対して所定の比率以上の長さを有する前記文字行を 選択し、さらに選択した前記文字行の中で湾曲量の程度が最も大きい前記文字行 を基準文字行とし、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定するプログラ ムを格納する。

[0055]

したがって、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0056]

請求項25記載の発明は、請求項24記載の記憶媒体において、前記湾曲量は 前記文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標の画像読み取りの主走査方 向における位置座標によって測定し、中心座標の最大値と最小値との差が大きい ほど湾曲量が大きいとみなすプログラムを格納する。

[0057]

したがって、湾曲量の最も大きい文字行を確実に基準文字行にすることが可能 になる。

[0058]

請求項26記載の発明は、請求項22または23記載の記憶媒体において、前記文書判別機能により前記原稿画像を縦書き文書と判別した場合、前記浮き上がり量推定機能では、前記文字行抽出機能により抽出された複数の前記各文字行の先頭の前記文字外接矩形のみを選択するか、あるいは、前記各文字行の末尾の前記文字外接矩形のみを選択して基準文字行を構成し、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定するプログラムを格納する。

[0059]

したがって、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0060]

請求項27記載の発明は、請求項24ないし26の何れか一記載の記憶媒体において、前記基準文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標に対してHough変換を施し、前記基準文字行の直線部分を推定するプログラムを格納する。

[0061]

したがって、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分が検出可能になる。

[0062]

請求項28記載の発明は、請求項27記載の記憶媒体において、前記基準文字 行全体の形状を最小二乗法により多項式近似するプログラムを格納する。

[0063]

したがって、曲線部分が確実に抽出される。

[0064]

請求項29記載の発明は、請求項28記載の記憶媒体において、前記基準文字

行の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなすプログラムを格納する。

[0065]

したがって、直線の内側への歪み量が測定され、3次元形状が復元される。

[0066]

請求項30記載の発明は、請求項29記載の記憶媒体において、前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定するプログラムを格納する。

[0067]

したがって、適正な浮き上がり量が推定される。

[0068]

請求項31記載の発明は、請求項22ないし30の何れか一記載の記憶媒体において、前記浮き上がり量推定機能では、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ独立して行わせるプログラムを格納する。

[0069]

したがって、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることが可能になる。

[0070]

請求項32記載の発明は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像の画像歪み補正をコンピュータに実行させるプログラムを格納するコンピュータに読み取り可能な記憶媒体であって、前記コンピュータに、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像から罫線を抽出する罫線抽出機

能と、この罫線抽出機能により抽出された前記罫線の形状から前記原稿画像の前 記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定機能と、こ の浮き上がり量推定機能により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン 画像に対して補正処理を施す画像補正機能と、を実行するプログラムを格納する

[0071]

したがって、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により 読み取られたスキャン画像から罫線を抽出し、これらの罫線の形状の変化に基づ いてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)が推定さ れ、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪みが 補正される。これにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているような読 み取りスキャン画像であっても、その歪みが少ない計算量で有効に補正される。

[0072]

請求項33記載の発明は、請求項32記載の記憶媒体において、前記罫線抽出機能では、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記罫線を抽出させるプログラムを格納する。

[0073]

したがって、副走査方向に描いた罫線が抽出される。

[0074]

請求項34記載の発明は、請求項33記載の記憶媒体において、ヒストグラム に細高いピークが現れた部分を前記罫線として判定するプログラムを格納する。

[0075]

したがって、副走査方向に描いた罫線が確実に抽出される。

[0076]

請求項35記載の発明は、請求項33または34記載の記憶媒体において、前 記浮き上がり量推定機能では、前記罫線抽出機能により抽出された前記罫線の中 からその中での最長の前記罫線に対して所定の比率以上の長さを有する前記罫線を選択し、さらに選択した前記罫線の中で画像の上端もしくは下端に最も近い前記罫線を基準罫線とし、この基準罫線に基づいて浮き上がり量を推定させるプログラムを格納する。

[0077]

したがって、最適な基準罫線が選択され、この基準罫線に基づくことにより、 原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0078]

請求項36記載の発明は、請求項35記載の記憶媒体において、前記基準罫線に含まれる各画素の座標に対してHough変換を施し、前記基準罫線の直線部分を推定するプログラムを格納する。

[0079]

したがって、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分が検出可能に なる。

[0080]

請求項37記載の発明は、請求項36記載の記憶媒体において、前記基準罫線の形状を最小二乗法により多項式近似するプログラムを格納する。

[0081]

したがって、曲線部分が確実に抽出される。

[0082]

請求項38記載の発明は、請求項37記載の記憶媒体において、前記基準罫線 の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ 、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなすプログラムを格納する。

[0083]

したがって、直線の内側への歪み量が測定され、3次元形状が復元される。

[0084]

請求項39記載の発明は、請求項38記載の記憶媒体において、前記画像読取 手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記 コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定するプログラムを格納する。

[0085]

したがって、適正な浮き上がり量が推定される。

[0086]

請求項40記載の発明は、請求項33ないし39の何れか一記載の記憶媒体に おいて、前記浮き上がり量推定機能では、前記原稿画像の左右ページでそれぞれ 独立して行わせるプログラムを格納する。

[0087]

したがって、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることが可能になる。

[0088]

請求項41記載の発明は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像の画像歪み補正をコンピュータに実行させるプログラムであって、前記画像読取手段により読み取られた前記スキャン画像から文字を切り出して各文字の外接矩形を抽出する文字外接矩形抽出機能と、この文字外接矩形抽出機能により抽出された文字外接矩形に基づいて文字行を抽出する文字行抽出機能と、この文字行抽出機能により抽出された前記文字行の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定機能と、この浮き上がり量推定機能により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正機能と、を前記コンピュータに実行させる。

[0089]

したがって、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により 読み取られたスキャン画像から文字行を抽出し、これらの文字行の形状の変化に 基づいてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)が推定され、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪みが補正される。これにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているような読み取りスキャン画像であっても、その歪みが少ない計算量で有効に補正される。

[0090]

請求項42記載の発明は、請求項41記載のプログラムにおいて、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記原稿画像が横書き文書か縦書き文書かを判別する文書判別機能を前記コンピュータに実行させる。

[0091]

したがって、文書が横書きの場合には山谷の繰り返しパターンが現れ、縦書きの場合にはこのパターンは現れないため、このパターンを利用することで原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを判別することが可能になる。

[0092]

請求項43記載の発明は、請求項42記載のプログラムにおいて、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数が多い部分と少ない部分とが交互に現れるようなパターンのヒストグラムが得られた場合は前記原稿画像を横書き文書と判別し、それ以外の場合は前記原稿画像を縦書き文書と判別する。

[0093]

したがって、原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを確実に判別することが可能になる。

[0094]

請求項44記載の発明は、請求項42または43記載のプログラムにおいて、 前記文書判別機能により前記原稿画像を横書き文書と判別した場合、前記浮き上 がり量推定機能では、前記文字行抽出機能により抽出された前記文字行の中から その中での最長の前記文字行に対して所定の比率以上の長さを有する前記文字行 を選択し、さらに選択した前記文字行の中で湾曲量の程度が最も大きい前記文字 行を基準文字行とし、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する。

[0095]

したがって、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0096]

請求項45記載の発明は、請求項44記載のプログラムにおいて、前記湾曲量は前記文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標の画像読み取りの主走査方向における位置座標によって測定し、中心座標の最大値と最小値との差が大きいほど湾曲量が大きいとみなす。

[0097]

したがって、湾曲量の最も大きい文字行を確実に基準文字行にすることが可能 になる。

[0098]

請求項46記載の発明は、請求項42または43記載のプログラムにおいて、 前記文書判別機能により前記原稿画像を縦書き文書と判別した場合、前記浮き上 がり量推定機能では、前記文字行抽出機能により抽出された複数の前記各文字行 の先頭の前記文字外接矩形のみを選択するか、あるいは、前記各文字行の末尾の 前記文字外接矩形のみを選択して基準文字行を構成し、この基準文字行に基づい て浮き上がり量を推定する。

[0099]

したがって、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0100]

請求項47記載の発明は、請求項44ないし46の何れか一記載のプログラムにおいて、前記基準文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標に対してHough変換を施し、前記基準文字行の直線部分を推定する。

[0101]

したがって、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分が検出可能に なる。

[0102]

請求項48記載の発明は、請求項47記載のプログラムにおいて、前記基準文字行全体の形状を最小二乗法により多項式近似する。

[0103]

したがって、曲線部分が確実に抽出される。

[0104]

請求項49記載の発明は、請求項48記載のプログラムにおいて、前記基準文字行の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす。

[0105]

したがって、直線の内側への歪み量が測定され、3次元形状が復元される。

[0106]

請求項50記載の発明は、請求項49記載のプログラムにおいて、前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する。

[0107]

したがって、適正な浮き上がり量が推定される。

[0108]

請求項51記載の発明は、請求項42ないし50の何れか一記載のプログラム において、前記浮き上がり量推定機能では、前記原稿画像の左右ページでそれぞ れ独立して行わせる。

[0109]

したがって、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原

稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることが可能になる。

[0110]

請求項52記載の発明は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像の画像歪み補正をコンピュータに実行させるプログラムであって、前記画像読取手段により読み取られた前記スキャン画像から罫線を抽出する罫線抽出機能と、この罫線抽出機能により抽出された前記罫線の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定機能と、この浮き上がり量推定機能により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正機能と、を前記コンピュータに実行させる。

[0111]

したがって、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により 読み取られたスキャン画像から罫線を抽出し、これらの罫線の形状の変化に基づ いてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)が推定さ れ、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪みが 補正される。これにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているような読 み取りスキャン画像であっても、その歪みが少ない計算量で有効に補正される。

[0112]

請求項53記載の発明は、請求項52記載のプログラムにおいて、前記罫線抽 出機能では、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値より も濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカ ウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し 、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記罫線を抽出させる。

[0113]

したがって、副走査方向に描いた罫線が抽出される。

[0114]

請求項54記載の発明は、請求項53記載のプログラムにおいて、ヒストグラ

ムに細高いピークが現れた部分を前記罫線として判定する。

[0115]

したがって、副走査方向に描いた罫線が確実に抽出される。

[0116]

請求項55記載の発明は、請求項53または54記載のプログラムにおいて、 前記浮き上がり量推定機能では、前記罫線抽出機能により抽出された前記罫線の 中からその中での最長の前記罫線に対して所定の比率以上の長さを有する前記罫 線を選択し、さらに選択した前記罫線の中で画像の上端もしくは下端に最も近い 前記罫線を基準罫線とし、この基準罫線に基づいて浮き上がり量を推定させる。

[0117]

したがって、最適な基準罫線が選択され、この基準罫線に基づくことにより、 原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0118]

請求項56記載の発明は、請求項55記載のプログラムにおいて、前記基準罫線に含まれる各画素の座標に対してHough変換を施し、前記基準罫線の直線部分を推定する。

[0119]

したがって、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分が検出可能になる。

[0120]

請求項57記載の発明は、請求項56記載のプログラムにおいて、前記基準罫線の形状を最小二乗法により多項式近似する。

[0121]

したがって、曲線部分が確実に抽出される。

[0122]

請求項58記載の発明は、請求項57記載のプログラムにおいて、前記基準罫線の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離)/(結像中心線と曲線部分との距離)

により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす。

[0123]

したがって、直線の内側への歪み量が測定され、3次元形状が復元される。

[0124]

請求項59記載の発明は、請求項58記載のプログラムにおいて、前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する。

[0125]

したがって、適正な浮き上がり量が推定される。

[0126]

請求項60記載の発明は、請求項53ないし59の何れか一記載のプログラム において、前記浮き上がり量推定機能では、前記原稿画像の左右ページでそれぞ れ独立して行わせる。

[0127]

したがって、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることが可能になる。

[0128]

請求項61記載の発明は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像の歪みを補正する画像歪み補正方法であって、前記スキャン画像から文字を切り出して各文字の外接矩形を抽出する文字外接矩形抽出工程と、この文字外接矩形抽出工程により抽出された文字外接矩形に基づいて文字行を抽出する文字行抽出工程と、この文字行抽出工程により抽出された前記文字行の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定工程と、この浮き上がり量推定工程により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理をにより推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を

施す画像補正工程と、を含んでなる。

[0129]

したがって、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により 読み取られたスキャン画像から文字行を抽出し、これらの文字行の形状の変化に 基づいてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)が推 定され、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪 みが補正される。これにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているよう な読み取りスキャン画像であっても、その歪みが少ない計算量で有効に補正され る。

[0130]

請求項62記載の発明は、請求項61記載の画像歪み補正装置において、前記 スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数を 前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関してカウントし、このカ ウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構成し、そのヒストグラ ムのパターンに基づいて前記原稿画像が横書き文書か縦書き文書かを判別する文 書判別工程を含む。

[0131]

したがって、文書が横書きの場合には山谷の繰り返しパターンが現れ、縦書きの場合にはこのパターンは現れないため、このパターンを利用することで原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを判別することが可能になる。

[0132]

請求項63記載の発明は、請求項62記載の画像歪み補正方法において、前記 スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素の数が 多い部分と少ない部分とが交互に現れるようなパターンのヒストグラムが得られ た場合は前記原稿画像を横書き文書と判別し、それ以外の場合は前記原稿画像を 縦書き文書と判別する。

[0133]

したがって、原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを確実に判別することが可能になる。

[0134]

請求項64記載の発明は、請求項62または63記載の画像歪み補正方法において、前記文書判別工程により前記原稿画像を横書き文書と判別した場合、前記 浮き上がり量推定工程では、前記文字行抽出工程により抽出された前記文字行の中からその中での最長の前記文字行に対して所定の比率以上の長さを有する前記 文字行を選択し、さらに選択した前記文字行の中で湾曲量の程度が最も大きい前記文字行を基準文字行とし、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する

[0135]

したがって、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0136]

請求項65記載の発明は、請求項64記載の画像歪み補正方法において、前記 湾曲量は前記文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標の画像読み取りの 主走査方向における位置座標によって測定し、中心座標の最大値と最小値との差 が大きいほど湾曲量が大きいとみなす。

[0137]

したがって、湾曲量の最も大きい文字行を確実に基準文字行にすることが可能 になる。

[0138]

請求項66記載の発明は、請求項62または63記載の画像歪み補正方法において、前記文書判別工程により前記原稿画像を縦書き文書と判別した場合、前記 浮き上がり量推定工程では、前記文字行抽出工程により抽出された複数の前記各文字行の先頭の前記文字外接矩形のみを選択するか、あるいは、前記各文字行の末尾の前記文字外接矩形のみを選択して基準文字行を構成し、この基準文字行に基づいて浮き上がり量を推定する。

[0139]

したがって、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0140]

請求項67記載の発明は、請求項64ないし66の何れか一記載の画像歪み補正方法において、前記基準文字行に含まれる前記各文字外接矩形の中心座標に対してHough変換を施し、前記基準文字行の直線部分を推定する。

[0141]

したがって、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分が検出可能に なる。

[0142]

請求項68記載の発明は、請求項67記載の画像歪み補正方法において、前記 基準文字行全体の形状を最小二乗法により多項式近似する。

[0143]

したがって、曲線部分が確実に抽出される。

[0144]

請求項69記載の発明は、請求項68記載の画像歪み補正方法において、前記 基準文字行の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測 定し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす。

[0145]

したがって、直線の内側への歪み量が測定され、3次元形状が復元される。

[0146]

請求項70記載の発明は、請求項69記載の画像歪み補正方法において、前記 画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画 像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する。

[0147]

したがって、適正な浮き上がり量が推定される。

[0148]

請求項71記載の発明は、請求項62ないし70の何れか一記載の画像歪み補 正方法において、前記浮き上がり量推定工程を、前記原稿画像の左右ページでそ れぞれ独立して行う。

[0149]

したがって、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることが可能になる。

[0150]

請求項72記載の発明は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段により読み取られたスキャン画像の歪みを補正する画像歪み補正方法であって、前記スキャン画像から罫線を抽出する罫線抽出工程と、この罫線抽出工程により抽出された前記罫線の形状から前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する浮き上がり量推定工程と、この浮き上がり量推定工程により推定された浮き上がり量に基づき、前記スキャン画像に対して補正処理を施す画像補正工程と、を含んでなる。

[0151]

したがって、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により 読み取られたスキャン画像から罫線を抽出し、これらの罫線の形状の変化に基づ いてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)が推定さ れ、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪みが 補正される。これにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているような読 み取りスキャン画像であっても、その歪みが少ない計算量で有効に補正される。

[0152]

請求項73記載の発明は、請求項72記載の画像歪み補正方法において、前記 罫線抽出工程は、前記スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値 よりも濃い画素の数を前記画像読取手段による画像読み取りの副走査方向に関し てカウントし、このカウントに基づいて主走査方向に関してのヒストグラムを構 成し、そのヒストグラムのパターンに基づいて前記罫線を抽出する。

. .

[0153]

したがって、副走査方向に描いた罫線が抽出される。

[0154]

請求項74記載の発明は、請求項73記載の画像歪み補正方法において、ヒストグラムに細高いピークが現れた部分を前記罫線として判定する。

[0155]

したがって、副走査方向に描いた罫線が確実に抽出される。

[0156]

請求項75記載の発明は、請求項73または74記載の画像歪み補正方法において、前記浮き上がり量推定工程では、前記罫線抽出工程により抽出された前記 罫線の中からその中での最長の前記罫線に対して所定の比率以上の長さを有する 前記罫線を選択し、さらに選択した前記罫線の中で画像の上端もしくは下端に最 も近い前記罫線を基準罫線とし、この基準罫線に基づいて浮き上がり量を推定す る。

[0157]

したがって、最適な基準罫線が選択され、この基準罫線に基づくことにより、 原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量が適正に推定される。

[0158]

請求項76記載の発明は、請求項75記載の画像歪み補正方法において、前記 基準罫線に含まれる各画素の座標に対してHough変換を施し、前記基準罫線の直 線部分を推定する。

[0159]

したがって、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分が検出可能に なる。

[0160]

請求項77記載の発明は、請求項76記載の画像歪み補正方法において、前記 基準罫線の形状を最小二乗法により多項式近似する。

[0161]

したがって、曲線部分が確実に抽出される。

[0162]

請求項78記載の発明は、請求項77記載の画像歪み補正方法において、前記 基準罫線の直線部分を曲線部分側に延長した延長部分と曲線部分との距離を測定 し、かつ、前記画像読取手段の結像中心線と前記曲線部分との距離を測定し、

(延長部分と曲線部分との距離) / (結像中心線と曲線部分との距離) により求められる値に対して前記画像読取手段のレンズの中心から前記コンタクトガラスまでの距離を乗じた値を、前記原稿画像の前記コンタクトガラスからの 浮き上がり量とみなす。

[0163]

したがって、直線の内側への歪み量が測定され、3次元形状が復元される。

[0164]

請求項79記載の発明は、請求項78記載の画像歪み補正方法において、前記 画像読取手段による画像読み取りの副走査方向における複数位置で、前記原稿画 像の前記コンタクトガラスからの浮き上がり量を推定する。

[0165]

したがって、適正な浮き上がり量が推定される。

[0166]

請求項80記載の発明は、請求項73ないし79の何れか一記載の画像歪み補 正方法において、前記浮き上がり量推定工程は、前記原稿画像の左右ページでそ れぞれ独立して行う。

[0167]

したがって、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることが可能になる。

[0168]

請求項81記載の発明の画像読取装置は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段と、この画像読取手段により読み取られたスキャン画像の補正を行う請求項1ないし20の何れか一記載の画像歪み補正装置と、

を備える。

[0169]

したがって、請求項1ないし20の何れか一記載の発明と同様の作用を奏する 画像読取装置が得られる。

[0170]

請求項82記載の発明の画像形成装置は、コンタクトガラス上に載置された原稿画像を読み取る画像読取手段と、この画像読取手段により読み取られたスキャン画像の補正を行う請求項1ないし20の何れか一記載の画像歪み補正装置と、この画像歪み補正装置から出力される画像データに基づいた画像を用紙上に印刷する画像印刷装置と、を備える。

[0171]

したがって、請求項1ないし20の何れか一記載の発明と同様の作用を奏する 画像形成装置が得られる。

[0172]

【発明の実施の形態】

本発明の実施の一形態を図1ないし図22に基づいて説明する。本実施の形態の画像歪み補正装置は画像形成装置であるデジタル複写機に備えられており、画像読取装置としてはデジタル複写機のスキャナ部が適用されている。

[0173]

ここで、図1はスキャナ部1の構成を示す縦断正面図である。図1に示すように、スキャナ部1は、原稿を載置するコンタクトガラス2と、原稿の露光用の露光ランプ3および第一反射ミラー4からなる第一走行体5と、第二反射ミラー6および第三反射ミラー7からなる第二走行体8と、原稿の画像を読み取る撮像素子としてのCCD(Charge Coupled Device)9と、このCCD9に結像させるためのレンズユニット10と、原稿を載置する基準になるとともにコンタクトガラス2のズレや外れを防止する原稿スケール11と、この原稿スケール11の下側に設置されたシェーディング補正用の白基準板12と、フレーム14とを備えている。CCD9はセンサボード13上に形成されている。

[0174]

原稿の走査時には、第一走行体5および第二走行体8はステッピングモータ24(図3参照)によって副走査方向に移動する。すなわち、第一走行体5および第二走行体8がコンタクトガラス2の下を走行して、露光ランプ3で原稿を露光走査し、その反射光を第一反射ミラー4、第二反射ミラー6および第三反射ミラー7で反射して、レンズユニット10を通してCCD9に結像させる。ここに、画像読取手段が実現されている。

[0175]

このようなスキャナ部1は、このスキャナ部1で読み取られた原稿の画像に基づく画像データに応じ、例えば電子写真方式で用紙上に画像の形成を行う画像印刷装置であるプリンタ部(図示せず)を備えるデジタル複写機16に搭載されている。図2は、スキャナ部1を搭載したデジタル複写機16の上部部分を示す斜視図である。図2に示すように、スキャナ部1には、コンタクトガラス2に対して開閉自在な圧板17と、この圧板17の開閉を検出する開閉センサ18とが設けられている。なお、デジタル複写機16に備えられるプリンタとしては、電子写真方式のほか、インクジェット方式、昇華型熱転写方式、銀塩写真方式、直接感熱記録方式、溶融型熱転写方式など、種々の印刷方式を適用することができる。その具体的な構成については周知であるため、詳細な説明は省略する。

[0176]

図3は、スキャナ部1の制御系の電気的な接続を示すブロック図である。図3に示すように、この制御系は、スキャナ部1の全体を制御するメイン制御部19に、CCD9で読み取った画像データに各種の画像処理を施す回路である画像処理部20と、第一走行体5および第二走行体8を制御する回路である走行体制御部21と、デジタル複写機16への各種操作を受け付け、また、各種メッセージを表示する操作パネル22と、CCD9で読み取った画像データや所定のデータ等を記憶するメモリ23とが接続されている。なお、操作パネル22には、コピー開始を宣言するためのコピースタートキー等が設けられている。また、走行体制御部21には、露光ランプ3と、第一走行体5および第二走行体8を駆動するステッピングモータ24と、第一走行体5および第二走行体8がホームポジションにあるか否かを検出するスキャナホームポジションセンサ(HPセンサ)25

と、開閉センサ18とが接続されている。

[0177]

ここで、図4は画像処理部20の基本的な内部構成を示すブロック図である。 図4に示すように、画像処理部20は、原稿をCCD9により読み取ったアナログ画像信号の増幅処理やデジタル変換処理等を行うアナログビデオ処理部26、シェーディング補正処理を行うシェーディング補正処理部27、シェーディング補正処理後のデジタル画像信号に、MTF補正、変倍処理、γ補正等の各種画像データ処理を行いスキャン画像を生成する画像データ処理部28、本実施の形態の特長的な機能であるスキャン画像の歪み補正機能を実現する画像歪み補正部29から構成されている。以上のような画像処理後のデジタル画像信号は、メイン制御部19を介してプリンタ部に送信されて、画像形成に供される。

[0178]

メイン制御部19は、図5に示すように、各部を集中的に制御するCPU(Central Processing Unit)31を備えており、このCPU31には、BIOSなどを記憶した読出し専用メモリであるROM(Read Only Memory)32と、各種データを書換え可能に記憶してCPU31の作業エリアとして機能するRAM(Random Access Memory)33とがバス34で接続されており、マイクロコンピュータを構成している。さらにバス34には、制御プログラムが記憶されたHDD35と、CD(Compact Disc)-ROM37を読み取るCD-ROMドライブ36と、プリンタ部等との通信を司るインタフェース(I/F)38とが接続されている。

[0179]

図5に示すCD-ROM37は、この発明の記憶媒体を実施するものであり、 所定の制御プログラムが記憶されている。CPU31は、CD-ROM37に記憶されている制御プログラムをCD-ROMドライブ36で読み取り、HDD3 5にインストールする。これにより、メイン制御部19は、後述するような各種の処理を行うことが可能な状態となる。

[0180]

なお、記憶媒体としては、CD-ROM37のみならず、DVDなどの各種の

光ディスク、各種光磁気ディスク、フロッピーディスクなどの各種磁気ディスク、半導体メモリ等、各種方式のメディアを用いることができる。また、インターネットなどのネットワークからプログラムをダウンロードし、HDD35にインストールするようにしてもよい。この場合に、送信側のサーバでプログラムを記憶している記憶装置も、この発明の記憶媒体である。なお、プログラムは、所定のOS (Operating System) 上で動作するものであってもよいし、その場合に後述の各種処理の一部の実行をOSに肩代わりさせるものであってもよいし、ワープロソフトなど所定のアプリケーションソフトやOSなどを構成する一群のプログラムファイルの一部として含まれているものであってもよい。

[0181]

次に、メイン制御部19に設けられたCPU31が制御プログラムに基づいて 実行する各種処理の内容について説明する。ここでは、CPU31が実行する処理のうち、本実施の形態のスキャナ部1が備える特長的な機能であるスキャン画像の歪み補正機能を実現する画像歪み補正部29におけるスキャン画像の歪み補正処理についてのみ説明する。

[0182]

図6は、スキャン画像の歪み補正処理の流れを概略的に示すフローチャートである。なお、ここでは、図7に示すように、ブック原稿40がそのページ綴じ部41とスキャナ部1のスキャンの主走査方向とが平行になるように位置させてコンタクトガラス2に載置されている場合について説明する。

[0183]

まず、ステップS1において、画像データ処理部28から出力されたコンタクトガラス2に載置されているブック原稿40のスキャン画像を入力する。ここで、図8は入力した画像の一例を示したものである。そして、図9に示すように、入力されたブック原稿40のスキャン画像には、ページ綴じ部41の近傍において歪みが生じている。

[0184]

続いて、ブック原稿40のスキャン画像(例えば、モノクロ多値画像)の最適 2値化処理を実行し(ステップS2)、副走査方向の黒画素(スキャン画像の画 素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素)数のヒストグラムを求める(ステップS3)。図10は、図8に示した画像の黒画素ヒストグラムである。図10中の横軸は、副走査方向の黒画素(スキャン画像の画素の中でその画素値が予め定めた濃度値よりも濃い画素)の位置を示し、図10中の縦軸は、その位置毎の黒画素数を示すものである。

[0185]

次に、ステップS4において、歪み補正処理を文字情報を利用して行うか罫線 情報を利用して行うかの指定に待機する。

[0186]

操作パネル22等を介して歪み補正処理を文字情報を利用して行う旨の宣言がなされた場合には(ステップS4のN)、ステップS5に進み、文字が横書きであるか縦書きであるかを判別する。文字が横書きであるか縦書きであるかの判別は、ステップS3で求めた横方向(副走査方向)の黒画素数のヒストグラムに基づいて行う。例えば、図8に示すような横書きの画像の場合には、ヒストグラムに山谷の繰り返しパターンが現れ、縦書きの場合はこのパターンはない。この特徴を用いることにより、文字が横書きであるか縦書きであるかを判別する。ここに、文書判別手段の機能が実行される。

[0187]

なお、スキャン画像がカラー多値画像の場合における2値化処理は、例えばRGB成分の何れか一つの成分に着目し(例えばG成分)、G成分の所定の濃度閾値よりも大きいものを黒画素とし、G成分の所定の濃度閾値よりも小さいものを白画素とすれば良い。また、RGBを色変換して輝度成分と色差成分とに分け、輝度成分で閾値処理を行うようにしても良い。

[0188]

文字が横書きであると判別された場合には(ステップS5のY)、黒画素が連続に繋がる文字単位の矩形抽出処理を行うとともに(ステップS6:文字外接矩形抽出手段)、文字行の抽出処理を行って最適な基準文字行を選択する(ステップS7:文字行抽出手段)。なお、文字認識処理については周知の技術であるので、その説明は省略する。ここで、二値化されたスキャン画像の文字外接矩形抽

出処理および文字行抽出処理の結果の一例を図11に示す。文字外接矩形抽出処理および文字行抽出処理後には、数多くの行が得られるが、その中で一定の長さ以上の行を選び、さらにその中でもっとも湾曲量が大きい行を最適な基準文字行として選択する。なお、一定の長さ以上の行とは、例えば、最も長い行の80%より長い行とする。また、ブック原稿40のページ綴じ部41の境界線より左側1行、右側1行をそれぞれ選択する。さらに、湾曲量は、文字行に含まれる各文字外接矩形の中心座標の主走査方向における位置によって測定し、中心座標の最大値と最小値との差が大きいほど湾曲量が大きいとみなす。

[0189]

続いて、ステップS7で抽出した基準文字行の直線部分を抽出する(ステップS8)。基準文字行の直線部分の抽出は、各矩形中心座標値のHough変換により行う。

[0190]

Hough変換の原理を以下に示す。図12に示すように画像上の点P(x, y)を通過する直線は次の式(1)を満たす。

 $\rho = \mathbf{x} \cdot \mathbf{c} \circ \mathbf{s} \,\theta + \mathbf{y} \cdot \mathbf{s} \,\mathbf{i} \,\mathbf{n} \,\theta \qquad \qquad \cdot \cdot \cdot \quad (1)$

ここで、(\mathbf{x} , \mathbf{y})は点 \mathbf{P} の座標であり、 $\mathbf{\rho}$ は原点 $\mathbf{0}$ と点 \mathbf{P} との距離である。 $\mathbf{\theta}$ は直線 \mathbf{P} Oと \mathbf{x} 軸とがなす角度である。矩形中心座標(\mathbf{x}_i , \mathbf{y}_i)を離散化(\mathbf{x}_i , \mathbf{y}_i)を離散化(\mathbf{x}_i , \mathbf{y}_i)を離散化(\mathbf{x}_i , \mathbf{y}_i)を離散化(\mathbf{x}_i , \mathbf{y}_i)がたん (\mathbf{x}_i , \mathbf{y}_i) 平面の1点は、(\mathbf{x}_i , \mathbf{y}_i) 平面では1本の曲線に射影される。平面上の各メッシュについて曲線の通過数をカウントすると、通過数の多いメッシュは対応する直線があることを示す。1つの文字行には1本の直線しかないので曲線が最も多く通過するメッシュを見つければ、直線を抽出することができる。この方法は、ノイズに非常に強く、直線と曲線が混在する場合にも直線部分を抽出することができる。図11の直線を抽出した結果を図13に示す。

[0191]

続いて、基準文字行の曲線部分を求める(ステップS9)。ステップS7で抽出した基準文字行を以下に示す多項式(2)で近似し、最小2乗法により多項式の係数を求める。つまり、ステップS9は、行の曲線部分を多項式で近似するも

のである。

$$y=a_0+a_1x^1+a_2x^2+\cdots+a_nx^n$$
 · · · · (2)
ここで、(x, y)文字矩形中心の座標であり、(a_0 , a_1 , a_2 , · · · · , a_n)は多項式の係数である。抽出した曲線部分の結果を図14に示す。

[0192]

次に、ステップS8で求めた基準文字行の直線部分とステップS9で求めた基準文字行の曲線部分との間の距離を測定し(ステップS10)、3次元形状復元を行う(ステップS11)。図15は、基準文字行の直線部分と基準文字行の曲線部分との距離を示したものである。

[0193]

スキャンの主走査方向とブック原稿40のページ綴じ部41の境界線が平行な場合、レンズユニット10等のスキャナーレンズによるブック原稿40を読み取るとき、結像系は次の特性を持つ。主走査方向は中心投影であり、副走査方向は平射投影である。ここで、これらの特性を利用して、3次元形状復元を行う。中心投影する場合、図16と図17に示すようにブック原稿40の表面はコンタクトガラス2の表面から浮いて結像距離が遠くなり、画像の拡大倍率は小さくなるので、外形エッジの直線はだんだん内側に湾曲していく。図17の縮む量ABを測定すれば、図16に浮いた本の表面の高さdを計算できる。従って、直線の内側への歪み量を測定すれば、3次元形状(ブック原稿40のコンタクトガラス2からの浮き上がりの量)を復元できる。

[0194]

ここで、ブック原稿40を水平にコンタクトガラス2上に置くことを仮定する。そうすると、3次元の形状は2次元になる。スキャナーレンズの結像関係を図18に示す。OO'はレンズの光軸であり、0はレンズの中心である。Fはレンズの中心0からスキャナ表面(コンタクトガラス2)までの距離で、これを、スキャナの焦点距離と言う。スキャナ表面上の点Bは結像面でDに結像する。浮いた製本(ブック原稿40)の表面上の点CはEに結像する。それぞれの結像面の中心0との距離はy'とyである(第一走行体5および第二走行体8が副走査方向に移動することによって、中心0も移動するが、その軌跡を結像中心線と呼ぶ

ことにする)。三角形の相似関係により次の関係式(3),(4)が得られる。

$$d/F = AB/AO' \qquad \cdots \qquad (3)$$

$$AB/AO' = (y'-y)/y \qquad \cdots \qquad (4)$$

また、式(3), (4)により、ブック原稿40の浮き上がりの量dが次式(5)により得られる。

$$d = F \times ((y' - y) / y) \cdot \cdot \cdot (5)$$

この式(5)により2次元の歪み量から3次元形状が求められることがわかる。 ここで、歪み量(y'-y)と距離yは画像から求められるが、本実施の形態では、これを文字行あるいは罫線の直線成分と曲線部分との距離から求めるものである。レンズの焦点距離Fはスキャナ部1によって定まる既知量であり、スキャナ部1の設定値かレンズの校正値を用いる。以上のステップS8~S11により、浮き上がり量推定手段の機能が実行される。

[0195]

続いて、3次元形状に基づいてスキャン画像の歪み補正を行うとともに(ステップS12)、画像の輝度補正を行う(ステップS13)。ブック原稿40のページ綴じ部41に平行な方向では、図19に示すように画像下部分の外形が直線となるようにスキャン画像の縦方向を1列ずつシフトする。そして、スキャン画像の上部の点線から内側へ縮む量により縮小倍率を計算し、変倍処理を行う。垂直方向では、ブック原稿40の表面に沿って、スキャン画像を引き伸ばす。また、縦方向の各画素列のもっとも白い画像を基準にして、画像の輝度補正を行う。詳細については、特開平11-41455号公報に開示されているためその説明は省略する。以上のステップS12~S13により、画像補正手段の機能が実行される。

[0196]

一方、文字が縦書きであると判別された場合には(ステップS5のN)、ステップS14に進み、矩形抽出と縦方向の行の抽出処理を行う。ステップS14では、図20に示すように行の一番上あるいは一番下の矩形を求め、これを基準文字行とし、縦行の外形を求める。

[0197]

続くステップS8~S13では、この基準文字行を構成する各矩形の中心座標

を用いて、画像の歪み補正処理を行う。

[0198]

また、歪み補正処理を罫線情報を利用して行う旨の宣言がなされた場合には(ステップS4のY)、横方向(副走査方向)に描いた罫線を抽出する(ステップS15:罫線抽出手段)。ステップS15では、ステップS3で求めた横方向(副走査方向)の黒画素数のヒストグラムを用いる。図21に示すように、横方向に描いた罫線が存在する場合には、ヒストグラムに細高いピークが現れるので、それを利用して罫線を抽出し、その中から一定の長さ以上の罫線を選ぶ。一定の長さを指定するとき、例えば、もっとも長い罫線の80%より長い罫線とする。そして、選択した罫線の中で画像の上端もしくは下端に最も近い罫線を基準罫線として選択する。また、ブック原稿40のページ綴じ部41の境界線より左側1罫線、右側1罫線をそれぞれ選択する。

[0199]

続くステップS8~S13は、基本的に文字情報を利用した場合と同様である ため、説明は省略する。

[0200]

ここで、図22は歪みを補正した画像を示す平面図である。以上の処理によれば、図8に示したようなブック原稿40のページ綴じ部41の近傍において生じていたスキャン画像の歪みが、図22に示すように補正されることになる。

[0201]

なお、本実施の形態においては、画像歪み補正装置を画像形成装置であるデジタル複写機16に備え、デジタル複写機16のスキャナ部1で読み取ったスキャン画像に対して画像の歪み補正処理を施すようにしたが、これに限るものではない。例えば、原稿画像を読み取る画像読取手段を備えたイメージスキャナをパーソナルコンピュータに接続するとともに、このパーソナルコンピュータのHDDに記憶媒体であるCD-ROM37に格納されたプログラムをインストールすることによって画像歪み補正装置を構成しても、前述したような各種の作用効果と同様の作用効果を得ることができる。また、記憶媒体であるCD-ROM37に格納されたプログラムをパーソナルコンピュータのHDDにインストールするこ

とによって画像歪み補正装置を構成し、予め画像読取手段により読み取られたス キャン画像に対して歪み補正処理を施すようにしても良い。

[0202]

【発明の効果】

請求項1,21,41,61記載の発明によれば、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により読み取られたスキャン画像から文字行を抽出し、これらの文字行の形状の変化に基づいてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)を推定し、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪みを補正することにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているような読み取りスキャン画像であっても、その歪みを少ない計算量で有効に補正することができる。

[0203]

請求項2,22,42,62記載の発明によれば、文書が横書きの場合には山谷の繰り返しパターンが現れ、縦書きの場合にはこのパターンは現れないため、このパターンを利用することで原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを判別することができる。

[0204]

請求項3,23,43,63記載の発明によれば、原稿画像が横書きなのか縦書きなのかを確実に判別することができる。

[0205]

請求項4,24,44,64記載の発明によれば、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量を適正に推定することができる。

[0206]

請求項5,25,45,65記載の発明によれば、湾曲量の最も大きい文字行を確実に基準文字行にすることができる。

[0207]

請求項6,26,46,66記載の発明によれば、最適な基準文字行が選択され、この基準文字行に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮

き上がり量を適正に推定することができる。

[0208]

請求項7,27,47,67記載の発明によれば、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分を検出することができる。

[0209]

請求項8,28,48,68記載の発明によれば、曲線部分を確実に抽出する ことができる。

[0210]

請求項9,29,49,69記載の発明によれば、直線の内側への歪み量を測 定し、3次元形状を復元することができる。

[0211]

請求項10,30,50,70記載の発明によれば、適正な浮き上がり量を推 定することができる。

[0212]

請求項11,31,51,71記載の発明によれば、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることができる。

[0213]

請求項12,32,52,72記載の発明によれば、例えば原稿としてブック原稿を用いた場合、画像読取手段により読み取られたスキャン画像から罫線を抽出し、これらの罫線の形状の変化に基づいてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪みを補正することにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているような読み取りスキャン画像であっても、その歪みを少ない計算量で有効に補正することができる。

[0214]

請求項13,33,53,73記載の発明によれば、副走査方向に描いた罫線 を抽出することができる。 [0215]

請求項14,34,54,74記載の発明によれば、副走査方向に描いた罫線 を確実に抽出することができる。

[0216]

請求項15,35,55,75記載の発明によれば、最適な基準罫線が選択され、この基準罫線に基づくことにより、原稿画像のコンタクトガラスからの浮き上がり量を適正に推定することができる。

[0217]

請求項16,36,56,76記載の発明によれば、直線と曲線とが混在する場合であっても、直線部分を検出することができる。

[0218]

請求項17,37,57,77記載の発明によれば、曲線部分を確実に抽出することができる。

[0219]

請求項18,38,58,78記載の発明によれば、直線の内側への歪み量を 測定し、3次元形状を復元することができる。

[0220]

請求項19,39,59,79記載の発明によれば、適正な浮き上がり量を推 定することができる。

[0221]

請求項20,40,60,80記載の発明によれば、書籍の表紙や裏表紙に近いページを開いたときのようにブック原稿のページ綴じ部の左右での浮き上がり量が異なる場合であっても、それぞれ独立に浮き上がり量を推定することで、より良好な補正結果を得ることができる。

[0222]

請求項81記載の発明によれば、請求項1ないし20の何れか一記載の発明と 同様の効果を奏する画像読取装置を得ることができる。

[0223]

請求項82記載の発明によれば、請求項1ないし20の何れか一記載の発明と

同様の効果を奏する画像形成装置を得ることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】

本発明の実施の一形態のスキャナ部の構成を示す縦断正面図である。

【図2】

スキャナ部を搭載したデジタル複写機の上部部分を示す斜視図である。

【図3】

スキャナ部の制御系の電気的な接続を示すブロック図である。

【図4】

画像処理部の基本的な内部構成を示すブロック図である。

【図5】

メイン制御部の電気的な接続を示すブロック図である。

【図6】

スキャン画像の歪み補正処理の流れを概略的に示すフローチャートである。

【図7】

スキャナ部のコンタクトガラス上にブック原稿を載置した状態を示す斜視図で ある。

【図8】

入力した画像の一例を示す平面図である。

【図9】

スキャン画像のページ綴じ部の近傍の歪みを示す説明図である。

【図10】

図8に示した画像の黒画素ヒストグラムである。

【図11】

スキャン画像の文字外接矩形抽出処理および文字行抽出処理の結果の一例を示す説明図である。

【図12】

Hough変換の原理を示す説明図である。

【図13】

Hough変換により図11の直線を抽出した結果を示す説明図である。

【図14】

最小2乗法により図11の曲線部分を抽出した結果を示す説明図である。

【図15】

基準文字行の直線部分と基準文字行の曲線部分との距離を示す説明図である。

【図16】

本の表面の浮いた高さを示す説明図である。

【図17】

画像が縮む量を示す説明図である。

【図18】

スキャナーレンズの結像関係を示す説明図である。

【図19】

画像シフトを示す説明図である。

【図20】

文字が縦書きである場合の基準文字行を示す説明図である。

【図21】

横方向に描いた罫線を示す説明図である。

【図22】

歪みを補正した画像を示す平面図である。

【符号の説明】

1 画像読取装置

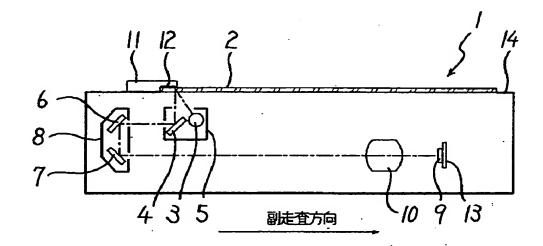
2 コンタクトガラス

16 画像形成装置

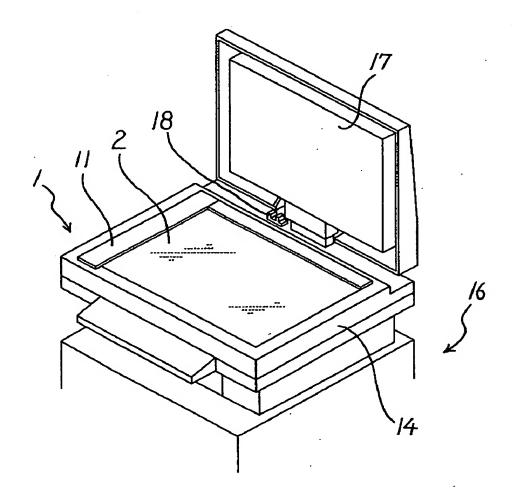
37 記憶媒体

【書類名】 図面

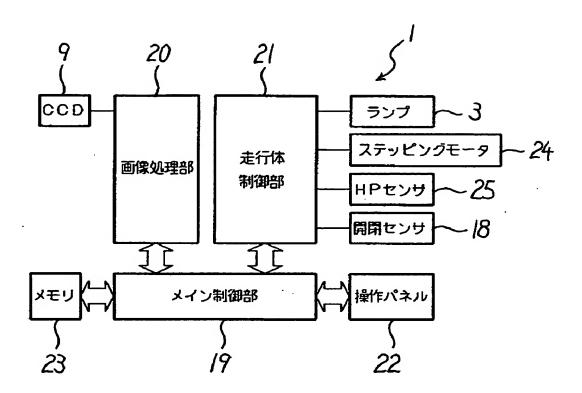
【図1】



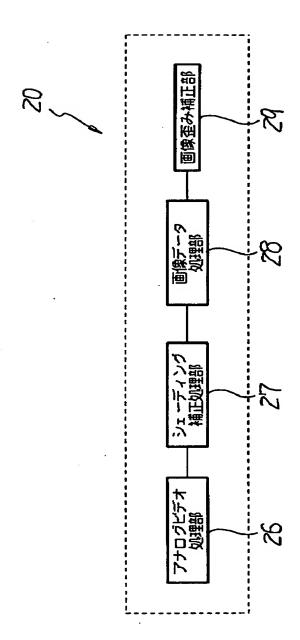
【図2】



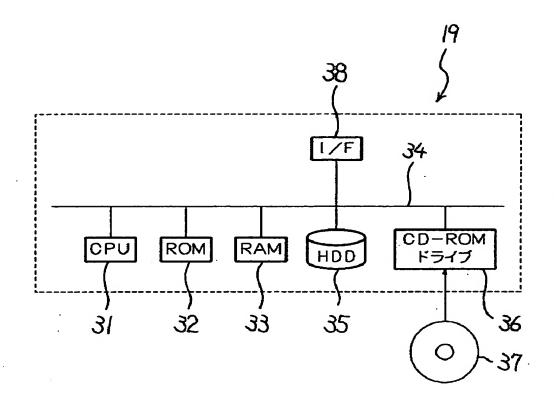
【図3】



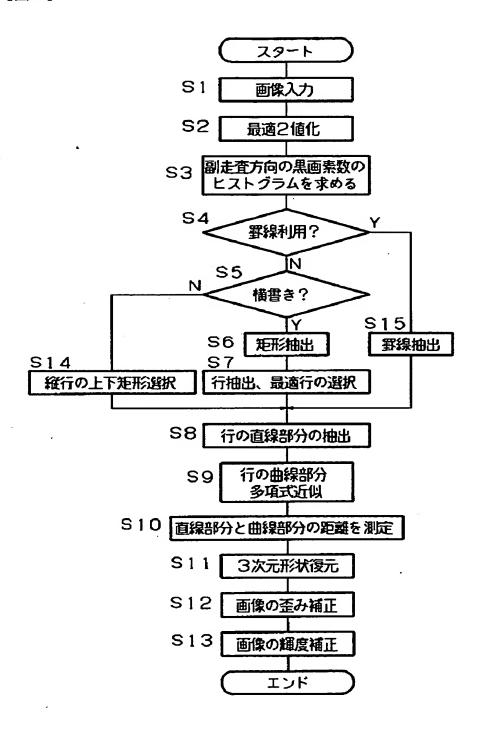
【図4】



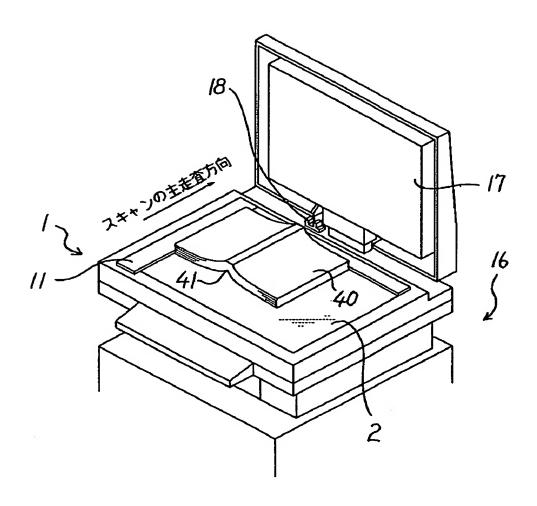
【図5】



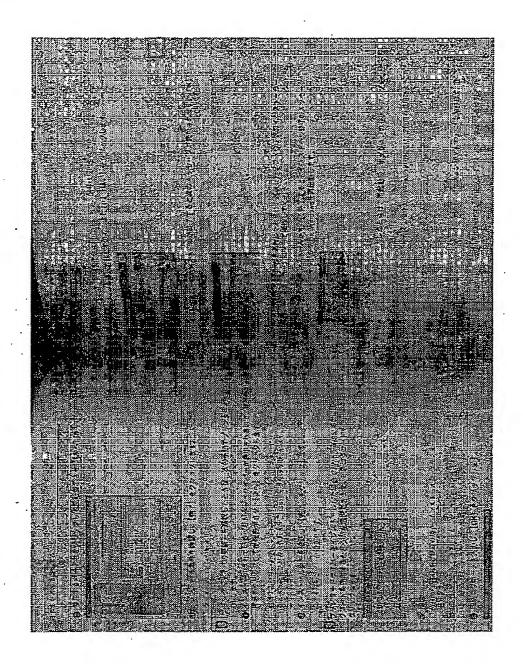
【図6】



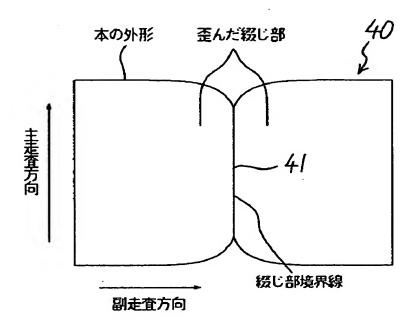
【図7】



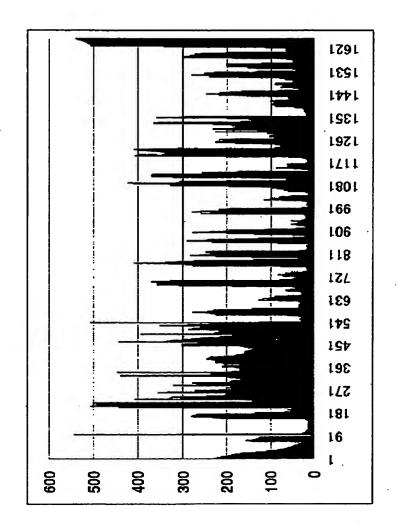
【図8】



【図9】



【図10】

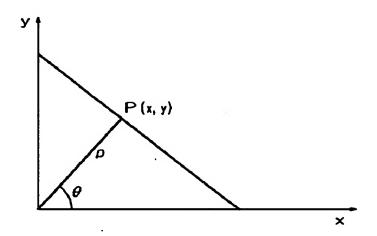


【図11】

(Windows VIII) (1) BE EXEMPORE OF A SINGER OF THE TOTAL OF THE CONTROL OF THE CO

矩形抽出、行抽出処理を行った結果

【図12】



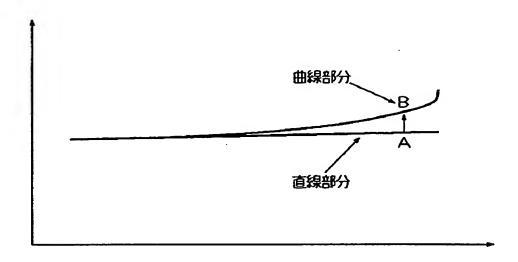
[図13]

Hough変換により水めた直線部分

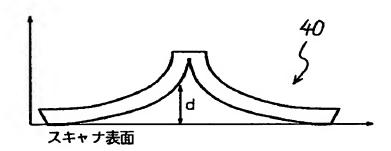
【図14】

最小2 無法により求めた曲線部分

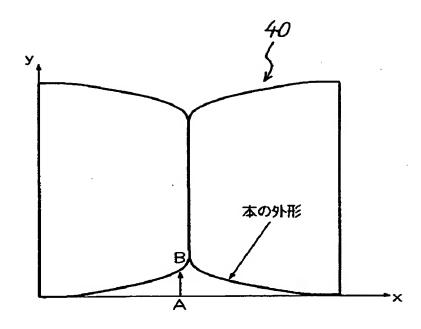
【図15】



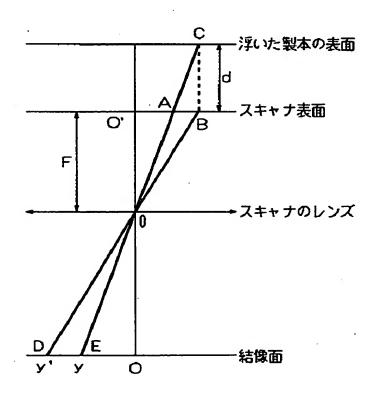
【図16】



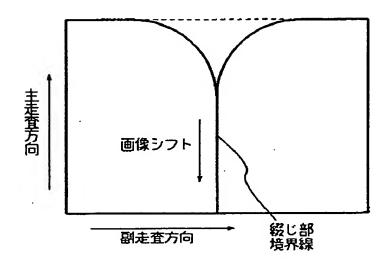
【図17】



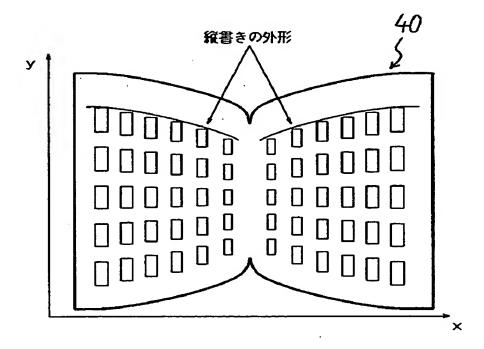
【図18】



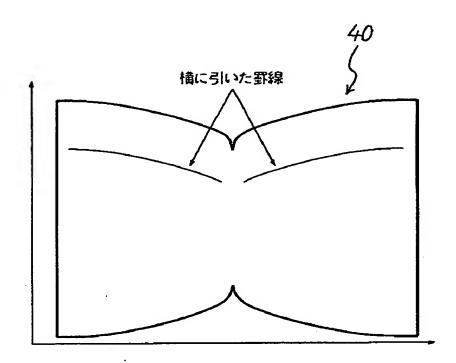
【図19】



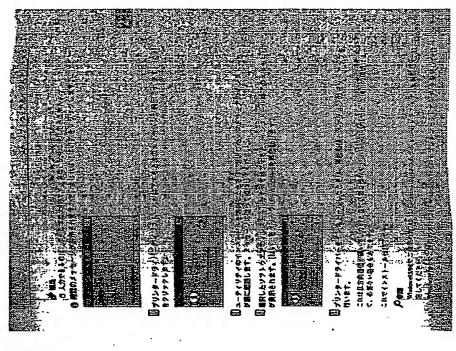
【図20】

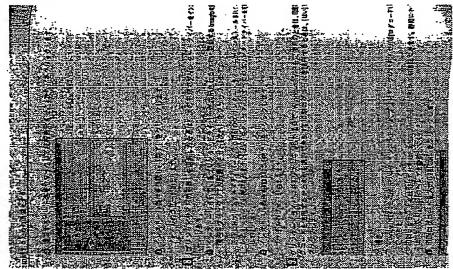


【図21】











【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 ページ外形が途中で切れているような読み取りスキャン画像であって も、その歪みを少ない計算量で有効に補正する。

【解決手段】 例えば原稿としてブック原稿を読み取る場合、読み取りスキャン画像を二値化して文字行を抽出し(ステップS2~S7)、これらの文字行の形状の変化に基づいてブック原稿の3次元形状(コンタクトガラスからの浮き上がり量)を推定し(ステップS8~S11)、このコンタクトガラスからの浮き上がり量に基づいてスキャン画像の歪みを補正する(ステップS12~S13)。これにより、ブック原稿のページ外形が途中で切れているような読み取りスキャン画像であっても、その歪みを少ない計算量で有効に補正することができる。

【選択図】 図 6

出願人履歷情報

識別番号

[000006747]

1. 変更年月日 1990年 8月24日

[変更理由] 新規登録

住 所 東京都大田区中馬込1丁目3番6号

氏 名 株式会社リコー